

#### 9ième Atelier en Evaluation de Performances Aussois 1-4 juin 2008

# Intégration des flux inverses dans la gestion des stocks et de la production

Hichem ZERHOUNI, Jean-Philippe GAYON and Yannick FREIN



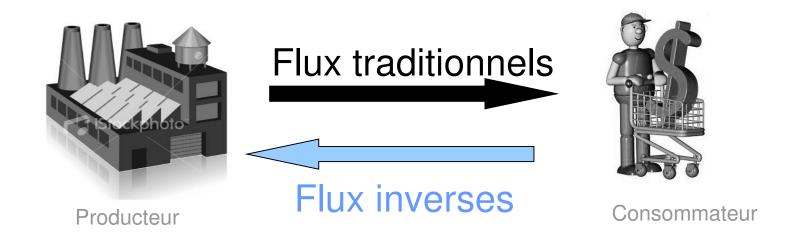
#### 9<sup>ième</sup> Atelier en Evaluation de Performances Aussois 1-4 juin 2008

### Pilotage d'un système de production avec retours de produits corrélés aux demandes

Hichem ZERHOUNI, Jean-Philippe GAYON and Yannick FREIN



#### Introduction

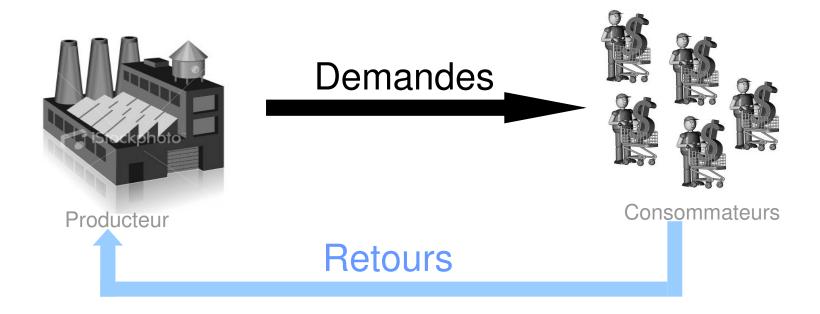


- Récupération / réutilisation de produits (raisons écologiques, légales and économiques)
- Retours de produits → compliquent la gestion des stocks

AEP 9



#### Introduction



- Comment piloter un tel système ?
- Faut-il tenir compte de la dépendance ?

AEP 9



#### littérature

- Logistique inverse
  - Fleishmann *et* al. (1997)
  - Carter & Ellram (1998)
- Dépendance demande/retours
  - De Brito & Dekker (2001)
  - Kiesmüler & van der Laan (2001)
- Modèles stochastiques
  - Gayon (2007)



#### Plan

- Modèle I : Retours de produits non corrélés aux demandes
  - Politique optimale
  - Calcul du base stock optimal
- Model II : Retours de produits corrélés aux demandes
  - Politique optimale
  - Calcul du base stock optimal
- Effet de la dépendance : étude numérique
- Conclusion & Travaux & Perspectives



# Modèle I:

Retours de produits non corrélés aux demandes

AEP 9

Modèle

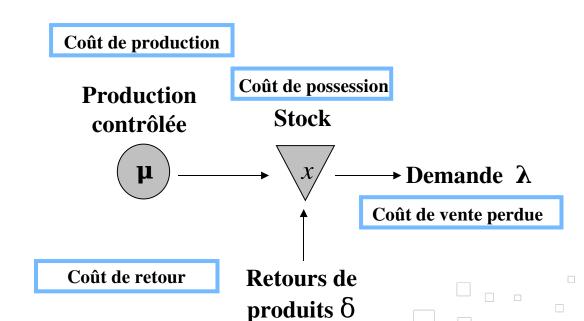


#### Modèle I

#### Retours de produits non corrélés aux demandes

- Etat du system à t:
  - Niveau du stock x

- Décisions à prendre :
  - Produire ou non

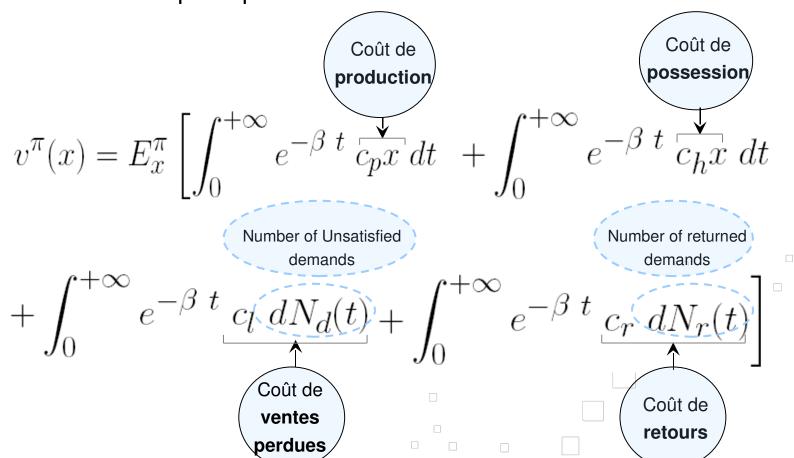


- Objectif:
  - Caractériser la politique optimale qui minimise le coût moyen



#### Processus de décision markovien

•  $v^\pi(x)$  : coût total estimé actualisé total à horizon infini associé à la politique  $\pi$  et à l'état initial x





#### Processus de décision markovien

•  $v^\pi(x)$  : coût total estimé actualisé total à horizon infini associé à la politique  $\pi$  et à l'état initial x

Politique optimale :  $\pi^*$ 

Modèle



$$v^{\pi^*} \equiv v^*(x) = \min_{\pi} v^{\pi}(x)^{\text{def}}$$



#### Processus de décision markovien

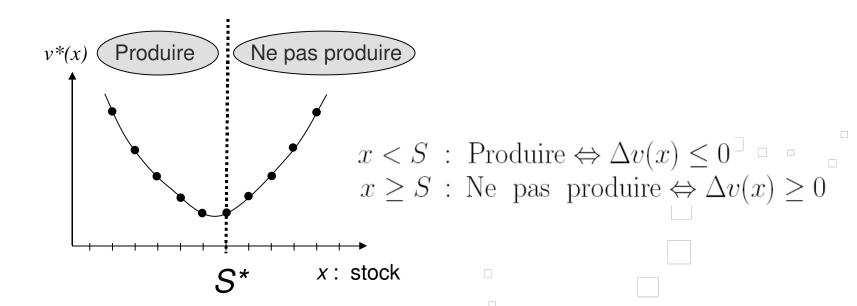
- $v^\pi(x)$  : coût total estimé actualisé total à horizon infini associé à la politique  $\pi$  et à l'état initial x
- Equations d'optimalité :  $v^*(x) = Tv^*$

Où l'opérateur  $\,T\,$  est défini comme :



#### Politique optimale

- Preuve : v\*(x) est convexe en x
  - $-\Delta v(x) = v(x+1) v(x)$  est croissant in x
  - Preuve par itération

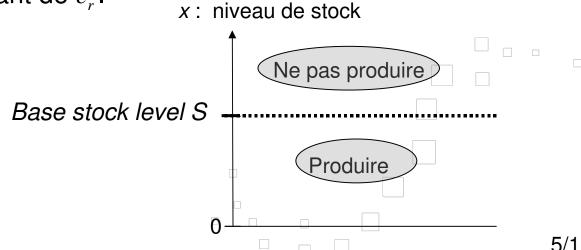


Modèle



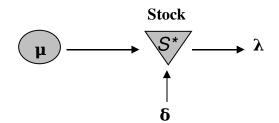
#### Politique optimale

- La politique optimale est une politique base stock. Il existe *S* (base-stock level) tel que :
  - Si x < S, produire
  - If  $x \ge S$ , ne pas produire
  - $S^*$  est décroissant avec  $\mu$ ,  $\delta$ ,  $c_{\mu}$ , croissant avec  $\lambda$ ,  $c_{\mu}$  et est indépendant de  $c_r$ .



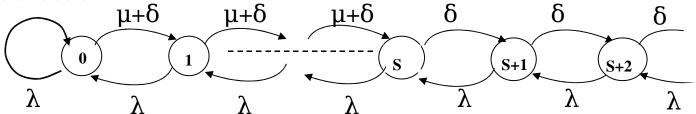


### Calcul du S optimal



Modèle

 Chaîne de Markov à temps continu représentant le niveau de stock



Probabilités stationnaires:

$$\pi_x = \begin{cases} \rho_1^{-x} \pi_0 & \text{if } 0 \le x \le S \\ \rho_1^{-S} p^{x-S} \pi_0 & \text{if } x \ge S \end{cases}$$

$$\pi_0 = \begin{cases} \rho_1^S \left( \frac{1 - \rho_1^{S+1}}{1 - \rho_1} + \frac{p}{1 - p} \right)^{-1} & \text{avec} \\ \frac{1 - p}{1 + S(1 - p)} & \text{if } \rho_1 \ne 1 \end{cases}$$

$$\pi_0 = \begin{cases} \rho_1^S \left( \frac{1 - \rho_1^{S+1}}{1 - \rho_1} + \frac{p}{1 - p} \right)^{-1} & \text{if } \rho_1 \ne 1 \end{cases}$$

Modèle



### Calcul du S optimal

Coût total moyen pour un base-stock level S donné:

$$C(S) = C_h(S) + C_l(S) + C_p(S) + C_r(S)$$

$$\text{Coûts de possession} \text{Coûts de ventes perdues} \text{Coûts de production} \text{Coûts des retours}$$

$$C_h(S) = \begin{cases} c_h \pi_0 & \left( \frac{\rho_1^{S+1} - \rho_1 - \rho_1 S + S}{\rho_1^S (1 - \rho_1)^2} + \frac{1}{\rho_1^S} \frac{p(1 + qS)}{q^2} \right) & \text{if } \rho_1 \neq 1 \\ c_h \pi_0 & \left[ \frac{S(S+1)}{2} + \frac{p(1 + qS)}{q^2} \right] & \text{if } \rho_1 = 1 \end{cases}$$

$$C_l(S) = \lambda c_l \pi_0 \quad C_p(S) = \mu c_p \left( 1 - \frac{\rho_1^{-S} \pi_0}{q} \right) \quad C_r(S) = \delta c_r$$

Modèle

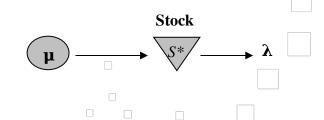


#### Calcul du S optimal

•  $S \in [0, S_{max}]$ 

$$S_{optimal} = S^* = \min_{[0, S_{max}]} C(S)$$

 $S_{max} = S_{mod\`{e}le\ sans\ retours}^*$ 





# Modèle II:

Retours de produits **corrélés** aux demandes

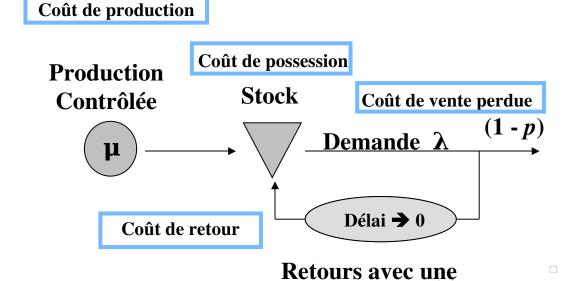
Modèle

#### Modèle II

#### Retours de produits corrélés aux demandes

- Etat du system à t:
  - Niveau du stock x

- Décisions à prendre :
  - Produire ou non
- Objectif:
  - Caractériser la politique optimale



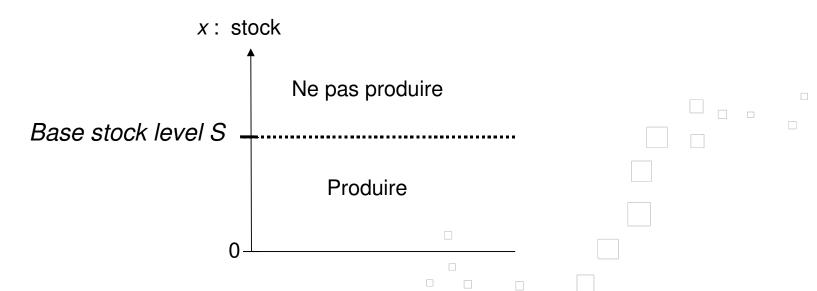
probabilité p

# Politique optimale

La politique optimale : politique base stock.

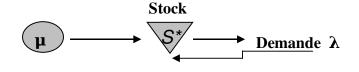
Modèle

- Vérifiée numériquement
- Démontrée analytiquement sous conditions ( $c_r = c_l$ )



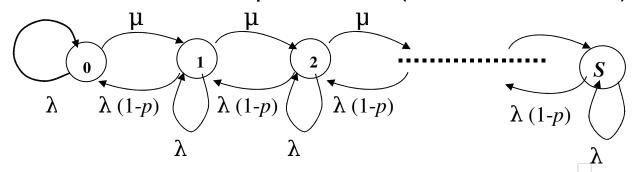


### Calcul du S optimal



Retours avec une probabilité *p* 

• Chaîne de Markov à temps continu (niveau de stock)



Probabilités stationnaires : <sup>p</sup>

$$\pi_x = \begin{cases} \frac{\rho_2^{S-x}(1-\rho_2)}{1-\rho_2^{S+1}} & \text{if } \rho_2 \neq 1\\ \frac{1}{S+1} & \text{if } \rho_2 = 1 \end{cases} \text{ avec } \rho_2 = \frac{q\lambda}{\mu}$$

AEP 9



### Computation of the optimal S

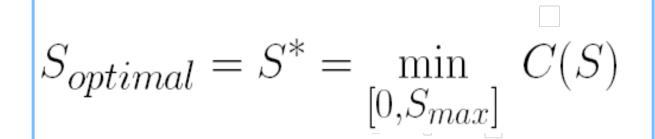
Coût total moyen pour un base-stock level S donné:

$$C(S) = C_h(S) + C_l(S) + C_p(S) + C_r(S)$$

$$C_h(S) = \begin{cases} c_h \frac{\rho_2^{S+1} - \rho_2 - \rho_2 S + S}{(1 - \rho_2)(1 - \rho_2^{S+1})} & \text{if } \rho_2 \neq 1 \\ c_h \frac{S}{2} & \text{if } \rho_2 = 1 \end{cases} C_l(S) = \lambda c_l \pi_0$$

$$C_p(S) = \mu c_p(1 - \pi_S)$$

$$C_p(S) = \mu c_p(1 - \pi_S)$$
  $C_r(S) = \lambda \ p \ c_r \ (1 - \pi_0)$ 

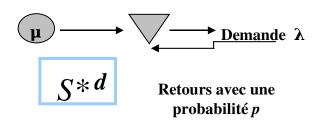


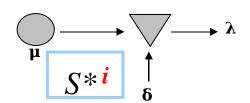


# Effet de la dépendance

Etude numérique







- Politique optimale du modèle dépendant :  $S^{*d}$ ;  $C^{\iota}(S^{*\iota})$
- Heuristique du modèle dépendant :  $S^*$

$$\Delta C = \frac{C'(S^*^i) - C^d(S^*^d)}{C'(S^*^d)}$$

Quel est le surcoût résultant si l'on ignore la corrélation entre la demande et les retours ?



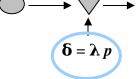
#### Instances:

$$- \mu = 1$$

$$\bigcirc \longrightarrow \bigvee \longrightarrow X$$

$$- c_h = 1$$





$$-\lambda \in \{0.2,0.4,\ldots,2\}$$

$$-p \in \{0.05, 0.10, \dots, 0.95\}$$

$$-c_p \in \{0,1,2,4,\ldots,512\}$$

$$-c_1 \in \{1,2,4,\ldots,512\}$$

$$-c_r \in \{1,2,4,\ldots,512\}$$































































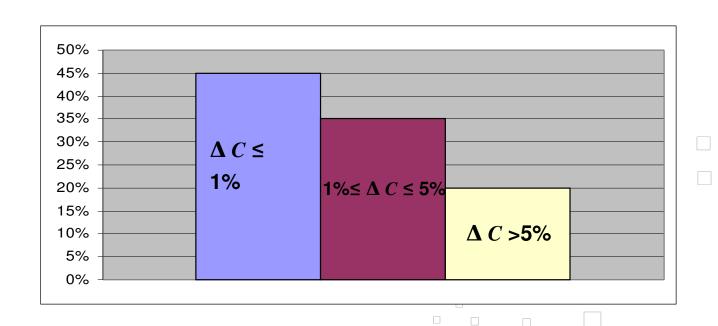




14/16

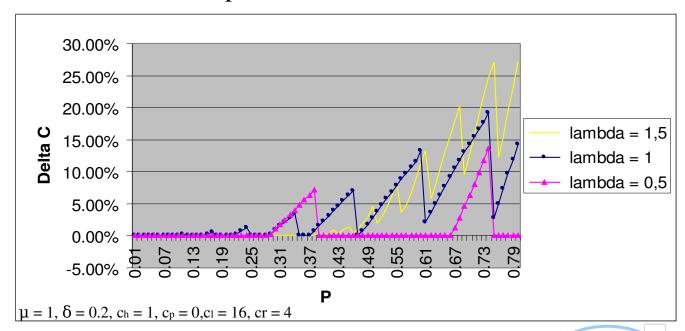


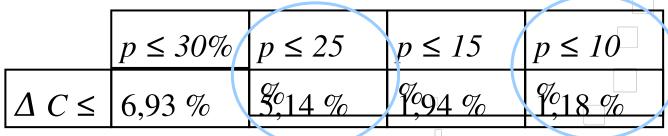
- 60000 instances
- $\Delta C \le 1\%$  (45% des instances)
- $\Delta C > 5\%$  (20% des instances)





#### Influence de p sur $\Delta C$







•  $\Delta$  C relativement sensible à  $\lambda$ 

Modèle

•  $\Delta$  *C* relativement sensible à  $c_{I}$ 

•  $\Delta C$  peu sensible à  $c_r$ 





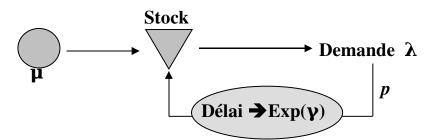
#### Conclusion

- Caractérisation de la politique optimale :
  - Modèle indépendant
  - Modèle dépendant (cr = cl)
  - Monotonicité de S\* en fonction des paramètres du système
- Base stock calculé pour les deux modèles
- Influence de la dépendance (demande/retours) sur le coût moyen:
  - Performance (cout) principalement influencée par le pourcentage des produits retournés (p).

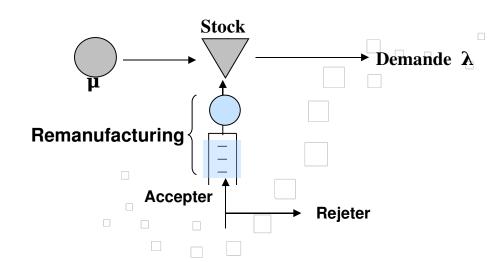


# Travaux & Perspectives

- Modèle dépendant avec délai de retour non-nul
  - Retour observables
  - Retours non-observables



Introduction du remanufacturing avec option de rejet





# Questions?